

Devoir #7
MAT 2781 B

REMI VAILLANCOURT

#6.4

$$f(t) = \sin(\omega t + \theta)$$

On sait que $\mathcal{L}\{f\}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$

Donc

$$\mathcal{L}\{\sin(\omega t + \theta)\}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} \sin(\omega t + \theta) dt$$

Identité trigonométrique

$$\sin(A+B) = \sin A \cos B + \cos A \sin B$$

$$\sin(\omega t + \theta) = \sin \omega t \cos \theta + \cos \omega t \sin \theta$$

Donc, on peut écrire

$$\mathcal{L}\{\sin \omega t \cos \theta + \cos \omega t \sin \theta\}(s) \stackrel{\text{opérateur linéaire}}{=} \cos \theta \mathcal{L}\{\sin \omega t\}(s) + \sin \theta \mathcal{L}\{\cos \omega t\}(s)$$

Et selon la table 7.2 p. 137 du manuel

$$\mathcal{L}\{\sin kt\}(s) = \frac{k}{s^2 + k^2}$$

$$\mathcal{L}\{\cos kt\}(s) = \frac{s}{s^2 + k^2}$$

$$\text{Donc } \mathcal{L}\{\sin \omega t + \theta\}(s) = \cos \theta \frac{\omega}{s^2 + \omega^2} + \sin \theta \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$= \frac{\omega \cos \theta + s \sin \theta}{s^2 + \omega^2}$$

$$\boxed{\mathcal{L}\{\sin(\omega t + \theta)\}(s) = \frac{\omega \cos \theta + s \sin \theta}{s^2 + \omega^2}}$$

numéro 6/10
au verso ①

$$6.10 \quad f(t) = (1 + 2e^{-t})^2$$

$$\text{On sait que } \mathcal{L}(f)(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

$$\mathcal{L}((1 + 2e^{-t})^2)(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} (1 + 2e^{-t})^2 dt$$

$$f(t) = (1 + 2e^{-t})^2 \\ = (1 + 4e^{-t} + 4e^{-2t})$$

On peut donc écrire

$$\mathcal{L}((1 + 4e^{-t} + 4e^{-2t}))(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} (1 + 4e^{-t} + 4e^{-2t}) dt$$

Puisque \mathcal{L} est un opérateur linéaire

$$\boxed{F(s) = \frac{1}{s} + 4 \frac{1}{s+1} + 4 \frac{1}{s+2}}$$

$$\begin{aligned} &= \int_0^{\infty} e^{-st} (1) dt + 4 \int_0^{\infty} e^{-st} e^{-t} dt + 4 \int_0^{\infty} e^{-st} e^{-2t} dt \\ &= \frac{1}{s} + 4 \int_0^{\infty} e^{-t(1+s)} dt + 4 \int_0^{\infty} e^{-t(2+s)} dt \\ &= \frac{1}{s} + \frac{4e^{-t(1+s)}}{-1-s} \Big|_0^{\infty} + \frac{4e^{-t(2+s)}}{-(2+s)} \Big|_0^{\infty} \\ &= \frac{1}{s} + \frac{4e^{-\infty(1+s)} - 4e^{-0(1+s)}}{-(1+s)} + \frac{4e^{-\infty(2+s)} - 4e^{-0(2+s)}}{-(2+s)} \\ &= \frac{1}{s} + \frac{4e^{-\infty} - 4e^0}{-(1+s)} + \frac{4e^{-\infty} - 4e^0}{-(2+s)} \\ &= \frac{1}{s} + 0 - \frac{4}{-(1+s)} + 0 - \frac{4}{-(2+s)} \\ &= \frac{1}{s} + \frac{4}{1+s} + \frac{4}{2+s} \\ &= \frac{(2+s)(1+s) + 4s(2+s) + 4(1+s)s}{s(1+s)(2+s)} \\ &= \frac{(2+3s+s^2) + 8s + 4s^2 + 4s + 4s^2}{s(2+3s+s^2)} \end{aligned}$$

traj
long \Rightarrow

Alors $\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{9s^2 + 15s + 2}{s(2+3s+s^2)} \right\} = \frac{9s^2 + 15s + 2}{s(2+3s+s^2)}$

#16.16

$F(s) = \frac{2s}{s^2+3}$ Trouver la transformée inverse

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{2s}{s^2+3} \right\} = 2 \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{s}{s^2+\sqrt{3}^2} \right\} = 2 \cos(\sqrt{3}t)$$

$F(t) = 2 \cos(\sqrt{3}t)$, car $\mathcal{L}(\cos kt) = \frac{s}{s^2+k^2}$

#16.27

$F(s) = \frac{1}{s^4-9}$ Trouver la transformée inverse

$$\mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^4-9} \right\} = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{(s^2+3)(s^2-3)} \right\}$$

$F(s) = \frac{1}{2}$

Fraction partielle $\frac{1}{(s^2+3)(s^2-3)} = \frac{A+B}{s^2-3} + \frac{C+D}{s^2+3}$

pair $\Rightarrow \begin{cases} A=0 \\ C=0 \end{cases}$

$$= \frac{(A+B)(s^2+3) + (C+D)(s^2-3)}{(s^2+3)(s^2-3)}$$

N. numérateur

$$1 = (A+B)(s^2+3) + (C+D)(s^2-3)$$

$$1 = As^2 + Bs^2 + 3A + 3B + Cs^2 - 3C + Ds^2 - 3D$$

On a

$$A+C=0 \quad (s^2)$$

$$B+D=0 \quad (s^2)$$

$$3A-3C=0 \quad (s^0)$$

$$3B-3D=1$$

③

On obtient alors la matrice

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 10 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & -3 & 0 \\ 0 & 3 & 0 & -1 \end{array} \right)$$

Et en résolvant ce système par Gauss-Jordan, on obtient

$$A=0 \quad C=0 \\ m=1/6 \quad D=-1/6$$

$$\text{Alors, } \frac{1/6}{s^2-3} + \frac{-1/6}{s^2+3} = \frac{1}{s^4-9}$$

$$\text{Donc } \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1/6}{(s^2-3)} + \frac{-1/6}{(s^2+3)} \right\}$$

$$f(t) = \frac{1}{6} \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^2-3} + \frac{-1}{s^2+3} \right\} \rightarrow \frac{1}{s^2-a^2} = \frac{1}{2a} \left(\frac{1}{s-a} - \frac{1}{s+a} \right) \rightarrow \frac{1}{s^2-a^2} = \frac{1}{2a} \left(\frac{e^{at}}{a} - \frac{e^{-at}}{a} \right) = \frac{1}{2a^2} (e^{at} - e^{-at}) = \frac{1}{2a^2} (2 \sinh(at)) = \frac{\sinh(at)}{a^2}$$

(manuel)

$$\text{Donc } f(t) = \frac{1}{6} \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^2-(\sqrt{3})^2} + \frac{-1}{s^2+(\sqrt{3})^2} \right\} \\ = \frac{1}{6} \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \sinh(\sqrt{3}t) - \frac{1}{\sqrt{3}} \sin(\sqrt{3}t) \right)$$

$$f(t) = \frac{1}{6\sqrt{3}} (\sinh(\sqrt{3}t) - \sin(\sqrt{3}t))$$

OU Directement de la feuille de formule

$$\frac{1}{s^4-k^4} = \frac{1}{2k^3} (\sinh(kt) - \sin(kt))$$

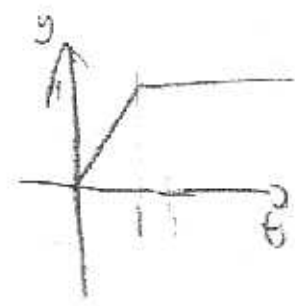
$$\text{Donc } \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{1}{s^4-\sqrt{3}^4} \right\} = \frac{1}{2\sqrt{3}^3} (\sinh(\sqrt{3}t) - \sin(\sqrt{3}t))$$

$$f(t) = \frac{1}{6\sqrt{3}} (\sinh(\sqrt{3}t) - \sin(\sqrt{3}t))$$

(ici: concorde avec mon résultat précédent parfait!)

#6.32

$$f(t) = \begin{cases} t, & 0 \leq t < 1 \\ 1, & t \geq 1 \end{cases}$$



meilleure solution:

$$\mathcal{L}\{f(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$$

$$\begin{aligned} f(t) &= t - u(t-1)t + u(t-1) \\ &= t - u(t-1)(t-1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \int_0^1 e^{-st}(t) dt + \int_1^{\infty} e^{-st}(1) dt \\ &\quad \left. \begin{array}{l} u=t \text{ or } e^{-st} \\ du=dt \text{ or } -\frac{1}{s}e^{-st} \end{array} \right\} \end{aligned}$$

$$= \frac{t}{s} e^{-st} - \int_0^1 \frac{1}{s} e^{-st}(1) dt + \frac{1}{s} e^{-st} \Big|_1^{\infty}$$

$$= \left[\frac{t}{s} e^{-st} - \frac{1}{s^2} e^{-st} \right]_0^1 + \frac{1}{s} e^{-st} \Big|_1^{\infty}$$

$$= \left[\frac{1}{s} e^{-s} - \frac{1}{s^2} e^{-s} \right] - \left[\frac{0}{s} e^0 - \frac{1}{s^2} e^0 \right] + \left[\frac{1}{s} e^{-\infty} - \frac{1}{s} e^{-s} \right]$$

$$= -\frac{1}{s^2} e^{-s} + 0 + \frac{1}{s^2}$$

À noter que si on fait avec la fonction u(t) de Heaviside on arrive à la même réponse

avec Heaviside on a

$$\begin{aligned} f(t) &= t - u(t-1)t + u(t-1) \\ f(t) &= t - u(t-1)(t-1) \end{aligned}$$

$$\mathcal{L}\{f(t)\} = F(s) = -e^{-s} \left(\frac{1}{s^2} \right) + \frac{1}{s^2} = [1 - e^{-s}] \frac{1}{s^2}$$

#6.43

$$y'' + y = \sin t \quad y(0) = 0 \quad y'(0) = 0$$

Posons $\mathcal{L}\{y\}(s) = Y(s)$

L'équation différentielle devient donc:

$$\mathcal{L}\{y''\} + \mathcal{L}\{y\} = \mathcal{L}\{\sin t\}$$

$$\mathcal{L}\{\sin t\} = \frac{1}{s^2 + 1}$$

$$s^2 Y(s) - s y(0) - y'(0) + Y(s) = \frac{1}{s^2 + 1}$$

$$(s^2 + 1) Y(s) - s y(0) - y'(0) = \frac{1}{s^2 + 1}$$

Puisque $y(0)$ et $y'(0) = 0$

$$(s^2+1)Y(s) = \frac{1}{s^2+1}$$

$$Y(s) = \frac{1}{(s^2+1)(s^2+1)}$$

$$Y(s) = \frac{1}{(s^2+1)^2}$$

À l'aide de la transformée inverse

$$\mathcal{L}^{-1}\left(\frac{1}{(s^2+1)^2}\right) = \frac{1}{2} \mathcal{L}^{-1}\left(\frac{2s^2}{(s^2+1)^2}\right)$$

$$= \frac{1}{2} (\sin t - t \cos t)$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left(\frac{2K^2}{(s^2+K^2)^2}\right) = \sin kt - kt \cos kt$$

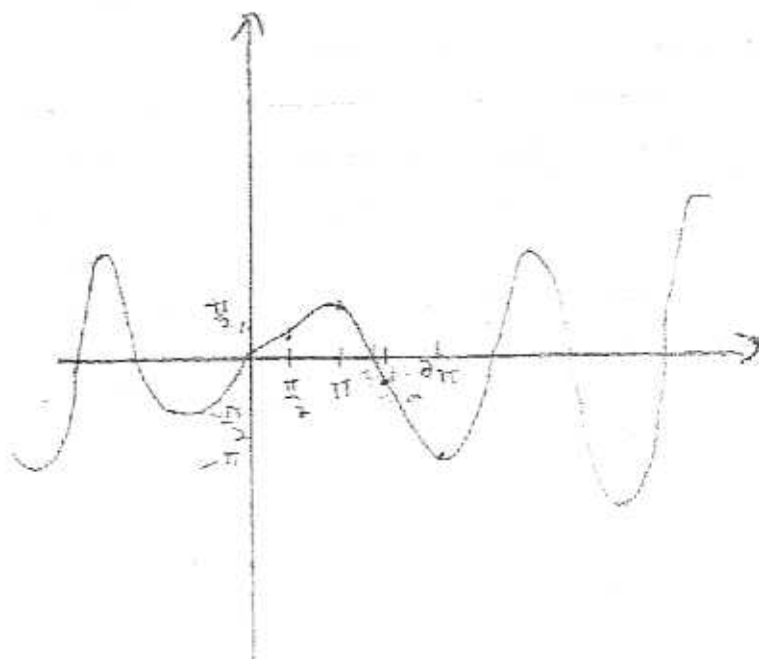
↓ p. 137 (manuel)
Table 3.2

4/6

Donc

$$y(t) = \frac{1}{2} (\sin t - t \cos t)$$

Graphique



6

#11.4

$$\begin{aligned} 3x_1 + 9x_2 + 6x_3 &= 23 \\ 18x_1 + 48x_2 - 39x_3 &= 136 \\ 9x_1 - 27x_2 + 42x_3 &= 45 \end{aligned}$$

Il faut donc résoudre le système $Ax = b$ suivant

$$\begin{bmatrix} 3 & 9 & 6 \\ 18 & 48 & -39 \\ 9 & -27 & 42 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 23 \\ 136 \\ 45 \end{bmatrix}$$

$A \quad x \quad = \quad b$

Par décomposition LU avec pivotage

Le pivot de la première colonne est 18

$$|18| > |3| \quad |18| > |9|$$

Permutons donc la 2^{ème} et la 1^{ère} ligne de A

$$P_1 A = \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 3 & 9 & 6 \\ 9 & -27 & 42 \end{bmatrix}, \text{ où } P_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Appliquons une transformation gaussienne, M_1 , sur $P_1 A$

$$\begin{matrix} \leftarrow -\frac{1}{6} \\ \leftarrow -\frac{1}{2} \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{3}{18} & 1 & 0 \\ -\frac{9}{18} & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 3 & 9 & 6 \\ 9 & -27 & 42 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 0 & 7 & 25/2 \\ 0 & -51 & 123/2 \end{bmatrix}$$

Alors, $M_1 P_1 A = A_1$

De cette matrice 2×2

$$\begin{bmatrix} 7 & 25/2 \\ -51 & 123/2 \end{bmatrix}$$

le pivot de la 1^{ère} colonne est -51

$| -51 | > | 7 |$

Alors, il faut permuter la 3^{ème} et la 2^{ème} ligne

$$P_2 A_1 = \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 0 & -51 & 12/2 \\ 0 & 1 & 25/2 \end{bmatrix} \quad \text{ou} \quad P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Appliquons une transformation gaussienne M_2 sur $P_2 A_1$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/51 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 0 & -51 & 12/2 \\ 0 & 1 & 25/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 0 & -51 & 12/2 \\ 0 & 0 & 209/2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Donc} \quad M_2 P_2 A_1 = U$$

$$\text{Alors} \quad M_2 P_2 M_1 P_1 A = U$$

$$\text{Ainsi} \quad A = P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1} U = LU$$

$$\text{Alors} \quad L = P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1}$$

$$P_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = P_1^{-1} \quad P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = P_2^{-1}$$

$$M_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/6 & 1 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow M_1^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/6 & 1 & 0 \\ 1/2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$M_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1/51 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow M_2^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1/51 & 1 \end{bmatrix}$$

Alors

$$L = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/6 & 1 & 0 \\ 1/2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1/51 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1/6 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1/51 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 1/6 & -1/51 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \checkmark$$

On résout le système
 $L\vec{y} = \vec{b}$

Par substitutions prograde

$$\begin{bmatrix} 1/6 & -1/51 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1/2 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 23 \\ 136 \\ 45 \end{bmatrix}$$

$$y_1 = 136$$

$$y_2 = -\frac{y_1}{2} + 45 \Rightarrow y_2 = -23$$

$$y_3 = -\frac{y_1}{6} + \frac{y_2}{51} + 23 \Rightarrow y_3 = \frac{-2}{17}$$

Et on résout le système
 $U\vec{x} = \vec{y}$

Par substitutions retrograde

$$\checkmark \begin{bmatrix} 18 & 48 & -39 \\ 0 & -51 & 123/2 \\ 0 & 0 & 233/17 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 136 \\ -23 \\ -2/17 \end{bmatrix}$$

$$\frac{233}{17}x_3 = \frac{-2}{17} \Rightarrow x_3 = -0,0086$$

$$-51x_2 + \frac{123}{2}x_3 = -23 \Rightarrow x_2 = 0,4406$$

$$18x_1 + 48x_2 - 39x_3 = 136 \Rightarrow x_1 = 6,3619$$

X Donc $x_1 = -0,0086$, $x_2 = 0,4406$ et $x_3 = 6,3619$

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} -0,0086 \\ 0,4406 \\ 6,3619 \end{bmatrix}$$

③

#11.5

$$\begin{aligned} x_1 - x_2 + 2x_3 &= 3,8 & (1) \\ 4x_1 + 3x_2 - x_3 &= -5,7 & (2) \\ 5x_1 + 10x_2 + 3x_3 &= 2,8 & (3) \end{aligned} \quad A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 4 & 3 & -1 \\ 5 & 10 & 3 \end{bmatrix}$$

par décomposition LU avec pivotage, en ayant étalonné le 1^{er} membre de chaque équation dans la norme L_{∞}

On divise la 1^{ère} équation par

$$s_1 = \max\{|1|, |-1|, |2|\} = 2$$

la 2^{ème} équation par

$$s_2 = \max\{|4|, |3|, |-1|\} = 4$$

et la 3^{ème} équation par

$$s_3 = \max\{|5|, |10|, |3|\} = 10$$

Alors

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{s_1} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{s_2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{s_3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 4 & 3 & -1 \\ 5 & 10 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 & 1 \\ 1 & 3/4 & -1/4 \\ 1/2 & 1 & 3/10 \end{bmatrix}$$

Il faut donc résoudre le système suivant

$$\begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 & 1 \\ 1 & 3/4 & -1/4 \\ 1/2 & 1 & 3/10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1,9 \\ -1,4125 \\ 0,128 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \xrightarrow{2 \rightarrow 3,8} \\ \xrightarrow{4 \rightarrow -5,7} \\ \xrightarrow{10 \rightarrow 2,8} \end{array}$$

→ Pour éviter les erreurs, on applique la décomposition LU sur le système initial avec le pivot trouvé dans la norme L_{∞} qui est dans la 2^{ème} équation car, $|4| > |1|$

Donc

Permutons la 2^{ème} et la 1^{ère} ligne de A

$$P_1 A = \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 5 & 10 & 3 \end{bmatrix} \quad \text{où } P_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Appliquons une transformation gaussienne M_1 sur $P_1 A$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/4 & 1 & 0 \\ -5/4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 1 & -1 & 2 \\ 5 & 10 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 0 & -7/4 & 9/4 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \end{bmatrix}$$

$$\text{Alors } M_1 P_1 A = A_1$$

De cette matrice 2x2

$$\begin{bmatrix} -7/4 & 9/4 \\ 25/4 & 17/4 \end{bmatrix}$$

Le pivot de la 1^{ère} colonne est $25/4$
 $|25/4| > |-7/4|$ Alors, il faut permuter la 3^{ème} et la 2^{ème} ligne

$$P_2 A_1 = \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \\ 0 & -7/4 & 9/4 \end{bmatrix} \quad \text{où } P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Appliquons une transformation gaussienne M_2 sur $P_2 A_1$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \\ 0 & -7/4 & 9/4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \\ 0 & 0 & 28/25 \end{bmatrix}$$

Donc

$$M_2 P_2 A_1 = U$$

Alors

$$M_2 P_2 M_1 P_1 A = U$$

Ainsi

$$A = P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1} U = LU$$

Alors

$$L = P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1}$$

ET on résout le système
 $U\vec{x} = \vec{y}$
 par substitutions retrograde

$$\begin{bmatrix} 4 & 3 & -1 \\ 0 & 25/4 & 17/4 \\ 0 & 0 & 86/25 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5,7 \\ 312/40 \\ 8,004 \end{bmatrix}$$

$$\frac{86}{25} x_3 = 8,004 \Rightarrow x_3 = 2,3267$$

$$\frac{25}{4} x_2 + \frac{17}{4} x_3 = \frac{312}{40} \Rightarrow x_2 = 0,0058$$

$$4x_1 + 3x_2 - x_3 = -5,7 \Rightarrow x_1 = -0,8477$$

Donc, $x_1 = -0,8477$, $x_2 = 0,0058$ et $x_3 = 2,3267$

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} -0,8477 \\ 0,0058 \\ 2,3267 \end{bmatrix} \checkmark$$

$$P_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = P_1^{-1} \quad P_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = P_2^{-1}$$

$$M_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/4 & 1 & 0 \\ -5/4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow M_1^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1 & 0 \\ 5/4 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$M_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -7/25 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow M_2^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 7/25 & 1 \end{bmatrix}$$

Alors

$$L = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1/4 & 1 & 0 \\ 5/4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -7/25 & 1 \end{bmatrix}$$

$$L = \begin{bmatrix} 1/4 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 5/4 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -7/25 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$L = \begin{bmatrix} 1/4 & -7/25 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 5/4 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

On résout le système
 $L\vec{y} = \vec{b}$
 par substitutions progade

$$\begin{bmatrix} 1/4 & -7/25 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 5/4 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3,8 \\ -5,7 \\ 2,8 \end{bmatrix}$$

$$y_1 = -5,7$$

$$y_2 = -\frac{5}{4}y_1 + 2,8 \Rightarrow y_2 = \frac{39,7}{4}$$

$$y_3 = -\frac{1}{4}y_1 + \frac{7}{25}y_2 + 3,8 \Rightarrow y_3 = 8,004$$