

Devoir 4

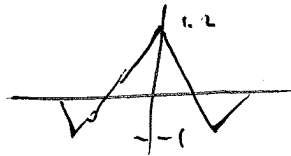
(pour le quiz du 13 octobre)

- 1) Question 5.35 du texte
- 2) Question 5.38 du texte
- 3) Pour le processus $y(t)$, $E[y(t)] = 0$. Le processus $x(t) = \mu_x + y(t)$, où μ_x est une constante. Alors, on peut démontrer que $E[x(t)] = \mu_x$. Démontrez que $R_x(\tau) = \mu_x^2 + R_y(\tau)$
- 4) Le processus $x(t) = A \cos(2\pi f_c t + \theta)$ où A est une variable aléatoire qui est uniformément distribuée sur $(0, 5)$ et θ est uniformément distribué sur $(0, 2\pi)$. Les variables A et θ sont indépendantes. Trouvez $E[x(t)]$ et $\text{var}(x(t))$.
- 5) Trouvez la fonction d'autocorrélation de $x(t)$ de la question 4.
- 6) Un processus ergodique $x(t)$ à la fonction d'autocorrélation $e^{-|\tau|}$. Trouvez sa densité spectrale de puissance.

Solution

1) i. $f(\tau) = \sin 2\pi f_0 \tau$ n'est pas une fonction d'autocorrélation parce que $f(-\tau) \neq f(\tau)$.

2.)



Oui. Cette fonction satisfait les propriétés d'une fonction d'autocorrélation

$$2) (a) m_x(t) = E[x(t)]$$

$$= E[X \cos 2\pi f_0 t + Y \sin 2\pi f_0 t]$$

$$= E[X] \cos 2\pi f_0 t + E[Y] \sin 2\pi f_0 t$$

$$= 0 + 0 = 0$$

$$(b) R_x(t+\tau, t) = E[X(t+\tau)X(t)]$$

$$= E[(X \cos 2\pi f_0 (t+\tau) + Y \sin 2\pi f_0 (t+\tau)) \\ (X \cos 2\pi f_0 t + Y \sin 2\pi f_0 t)]$$

$$R_x(t+\tau, t) =$$

$$E \left[x^2 \cos 2\pi f_0(t+\tau) \cos 2\pi f_0 t + y^2 \sin 2\pi f_0(t+\tau) \sin 2\pi f_0 t \right. \\ \left. + xy \cos 2\pi f_0(t+\tau) \sin 2\pi f_0 t + xy \cos 2\pi f_0 t \sin 2\pi f_0(t+\tau) \right]$$

$$= \cancel{E(x^2) \cos 2\pi f_0(t+\tau)} + \cancel{E(y^2) \sin 2\pi f_0(t+\tau)}$$

$$= E(x^2) \cos 2\pi f_0(t+\tau) \cos 2\pi f_0 t + E(y^2) \sin 2\pi f_0(t+\tau) \sin 2\pi f_0 t \\ + E(xy) \cos 2\pi f_0(t+\tau) \sin 2\pi f_0 t + E(xy) \cos 2\pi f_0 t \sin 2\pi f_0(t+\tau)$$

$$= \frac{\sigma^2}{2} \cos 2\pi f_0 \tau + \frac{\sigma^2}{2} \cos 2\pi f_0(2t+\tau)$$

$$+ \frac{\sigma^2}{2} \cos 2\pi f_0 \tau - \frac{\sigma^2}{2} \cos 2\pi f_0(2t+\tau)$$

$$+ 0 + 0$$

$$= \underline{\underline{\sigma^2 \cos 2\pi f_0 \tau}}$$

la fonction est stationnaire en autocorrelation

$$(3) \quad R_x(\tau) = E(x(t)x(t-\tau))$$

$$= E((\mu_x + y(t))(\mu_x + y(t-\tau)))$$

$$= E(\mu_x^2 + \mu_x y(t-\tau) + \mu_x y(t) + y(t)y(t-\tau))$$

$$= E(\mu_x^2) + E(\mu_x y(t-\tau)) + E(\mu_x y(t)) \\ + E(y(t)y(t-\tau))$$

$$= \mu_x^2 + \mu_x E(y(t-\tau)) + \mu_x E(y(t)) \\ + R_y(\tau) = \mu_x^2 + R_y(\tau)$$

$$\begin{aligned}
 (4) \quad E(x(t)) &= E(A \cos(2\pi f_c t + \theta)) \\
 &= E(A) E(\cos(2\pi f_c t + \theta)) \quad \text{parce que} \\
 &\quad A \text{ et } \theta \\
 &\quad \text{sont indépendants}
 \end{aligned}$$

$$E(A) = 2.5$$

$$E(\cos(2\pi f_c t + \theta)) = 0 \quad \text{quand } \theta \text{ uniformément} \\ \text{distribuée sur } 0 \text{ à } 2\pi$$

$$\underline{\underline{E(x(t)) = 0}}$$

$$\begin{aligned}
 E(x^2(t)) &= E(A^2 \cos^2(2\pi f_c t + \theta)) \\
 &= E\left(\frac{A^2}{2} + \frac{A^2}{2} \cos(4\pi f_c t + 2\theta)\right) \\
 &= E\left(\frac{A^2}{2}\right) + E\left(\frac{A^2}{2} \cos(4\pi f_c t + 2\theta)\right) \\
 &= E\left(\frac{A^2}{2}\right) + E\left(\frac{A^2}{2}\right) E[\cos(4\pi f_c t + 2\theta)] \\
 &= E\left(\frac{A^2}{2}\right) = \frac{1}{2} E(A^2)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 E(A^2) &= \int_0^5 \frac{1}{5} a^2 da \\
 &= \frac{1}{15} a^3 \Big|_0^5 = \frac{125}{15} = 8.333
 \end{aligned}$$

$$E(x^2(t)) = \frac{8.333}{2} = \underline{\underline{4.167}}$$

$$\sigma_x^2 = E(x^2(t)) - (E(x(t)))^2 = \underline{\underline{4.167}}$$

$$(5) \quad E(x(t)x(t-\tau))$$

$$= E\left[A^2 \cos(2\pi f_c t + \theta) \cos(2\pi f_c (t-\tau) + \theta)\right]$$

$$= E\left[\frac{A^2}{2} \cos 2\pi f_c \tau + \frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_c (2t-\tau) + 2\theta)\right]$$

$$= E\left[\frac{A^2}{2}\right] \cos 2\pi f_c \tau + E\left[\frac{A^2}{2} \cos(2\pi f_c (2t-\tau) + 2\theta)\right]$$

$$= 4.167 \cos 2\pi f_c \tau + E\left[\frac{A^2}{2}\right] E[\cos(2\pi f_c (2t-\tau) + 2\theta)]$$

$$R_x(\tau) = 4.167 \cos 2\pi f_c \tau$$

$$(6) \quad R_x(\tau) = e^{-|\tau|}$$

$$S_x(f) = \mathcal{F}\{R_x(\tau)\}$$

$$S_x(f) = \frac{2}{1 + (2\pi f)^2}$$